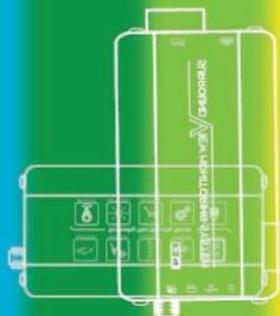


3D HD

## Système de surveillance

Manuel de l'utilisateur pour les bus et les camions



# CONTENU

1

Conseils de sécurité et brève introduction

2

Caractéristique principale

3

Emplacement de la caméra et angle d'installation

- 3.1、Routage de fil
- 3.2、Installation de caméras
- 3.3、Host Device Installation

4

Calibrage de la caméran

- 4.1、Calibration Parameters Setting
- 4.2、Calibration Tape Sticking
- 4.3、Cameras Angle Adjusting
- 4.4、Placing Packing Box
- 4.5、Calibration Points Marking
- 4.6、Image Calculation

5

Paramètres utilisateur

- 5.1、Working Modes
- 5.2、Parameters Setting and Menu Description
- 5.3、Video Recording Functions

6

spécification

7

questions -réponses

8

Promesse de service



## Conseils de sécurité



Veillez lire ce manuel soigneusement avant d'utiliser et faites attention à cette section pour les instructions de sécurité.



Des accidents de la route graves peuvent être causés par regarder à l'écran ou faire fonctionner le système pendant la conduite. Il est fortement recommandé que ne pas utiliser ce système tout en conduite.



SVM est un système d'aide au stationnement et à la conduite qui offre une solution à la situation de la route autour du véhicule pour éliminer les angles morts et fonctionne donc parfaitement comme un visuel guide pour le stationnement et la conduite en toute sécurité. Il peut apporter des incohérences entre l'écran contenu de l'image avec l'environnement réel du véhicule. S'il vous plaît gérer ce cas selon la situation actuelle.



Ne jamais brancher à chaud le périphérique hôte lorsque le pouvoir est connecté. Le périphérique hôte ne peut être plongé dans aucun type de liquide. S'il vous plaît veuillez faire attention à la chaleur dissipation.



S'il vous plaît contacter les fournisseurs de services d'installation professionnels dans les cas anormaux

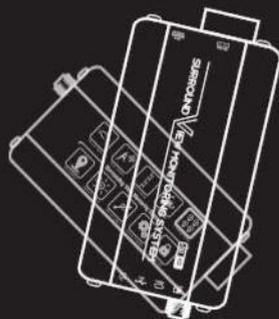
# Courte introduction

## Guider

Ce guide fournit l'illustration de base pour la topologie, structure du système SVM, principe de fonctionnement et base concept pour aider les utilisateurs à comprendre l'ensemble du système procédure d'installation, étapes d'étalonnage de la caméra et comment interagir avec le menu système.

## Brève introduction du système

La synthèse SVM 3D Around View Technology es images de quatre caméras pour créer un véritable sophistique 3D vue de l'environnement du véhicule. La technologie permet surveillance omnidirectionnelle flexible autour d'un véhicule à partir d'un perspective définissable dynamiquement ou "point de vue libre". Tel type de technologie peut afficher la vision complète de la chemin de positionnement et de déplacement du véhicule, il couvre tache et fonctionne donc parfaitement comme un parking sûr et la conduite guider même lorsque restreint par des véhicules et des objets adjacents, ligne de stationnement, etc. Le système offre divers systèmes SVM configurations telles que -HDMI / LVDS / AV avec une version alternative 2D ou 3D, et en plus, ce système a également intégré fonction DVR de voiture à quatre canaux avec boucle vidéo de 24 heures enregistrement pris en charge.



# caractéristiques du produit

## caractéristiques du produit

nos caméras ultra-grand-angle à 180 degrés

Sfusion vidéo transparente basée sur un processeur ARM double cœur et moteur d'accélération à haute efficacité matérielle.

Acommutation d'angle de vue de modèle 3D arbitraire et dynamique pour meilleure observation de l'environnement

Paramètre de calibration Fish-eye indépendant et algorithme pour chaque caméra.

Moteur de statistiques de pixels pour la balance de luminosité en temps réel entre quatre canaux en dehors des caméras.

Technologie de désentrelacement vidéo 3D et de réduction du bruit pour CVBS décodage du signal.

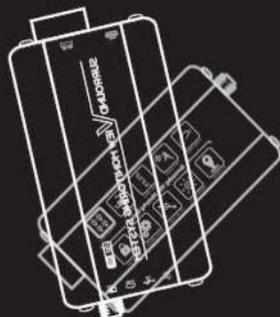
Prend en charge d'autres supports d'enregistrement pour carte TF ou disque USBk

Les étapes d'étalonnage les plus simples avec du ruban d'étalonnage et de l'emballage boîte, et système applicable à presque tous les types de véhicules qui compris les bus, camions, camions, limousines, citernes et même Jumbo Jets. La longueur typique du véhicule est de 5,5 m, 6,5 m, 10 m et 13 m

Une batterie de voiture intelligente pour sauver les voitures

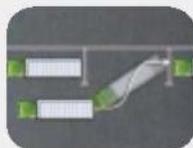
Haute résolution d'enregistrement vidéo jusqu'à 1440 \* 960.

Qualité d'origine pour le jeu de puces principal avec circuit et dispositifs bien protégés afin d'atteindre les meilleures performances et stabilité du système.



# caractéristiques du produit

## Application principale des scénarios



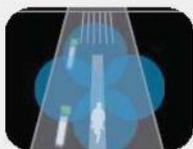
Parking latéral



Parking inverse



Voie / voie étroite



Couverture des angles morts



Aide au virage



Surveillance de sécurité



Voiture DVR



Route bondée

## Profil de fonctionnalités

Fusion sans couture 3D & 360 °

Couverture des angles morts à 360 °

Changement d'angle de vue dynamique et intelligent

FSurveillance omnidirectionnelle flexible

Correction exclusive de la distorsion fish-eye  
Calibrage de caméra guidée

Conduite d'un enregistrement vidéo  
Enregistrement déclenché par capteur G

## Fonction optionnelle

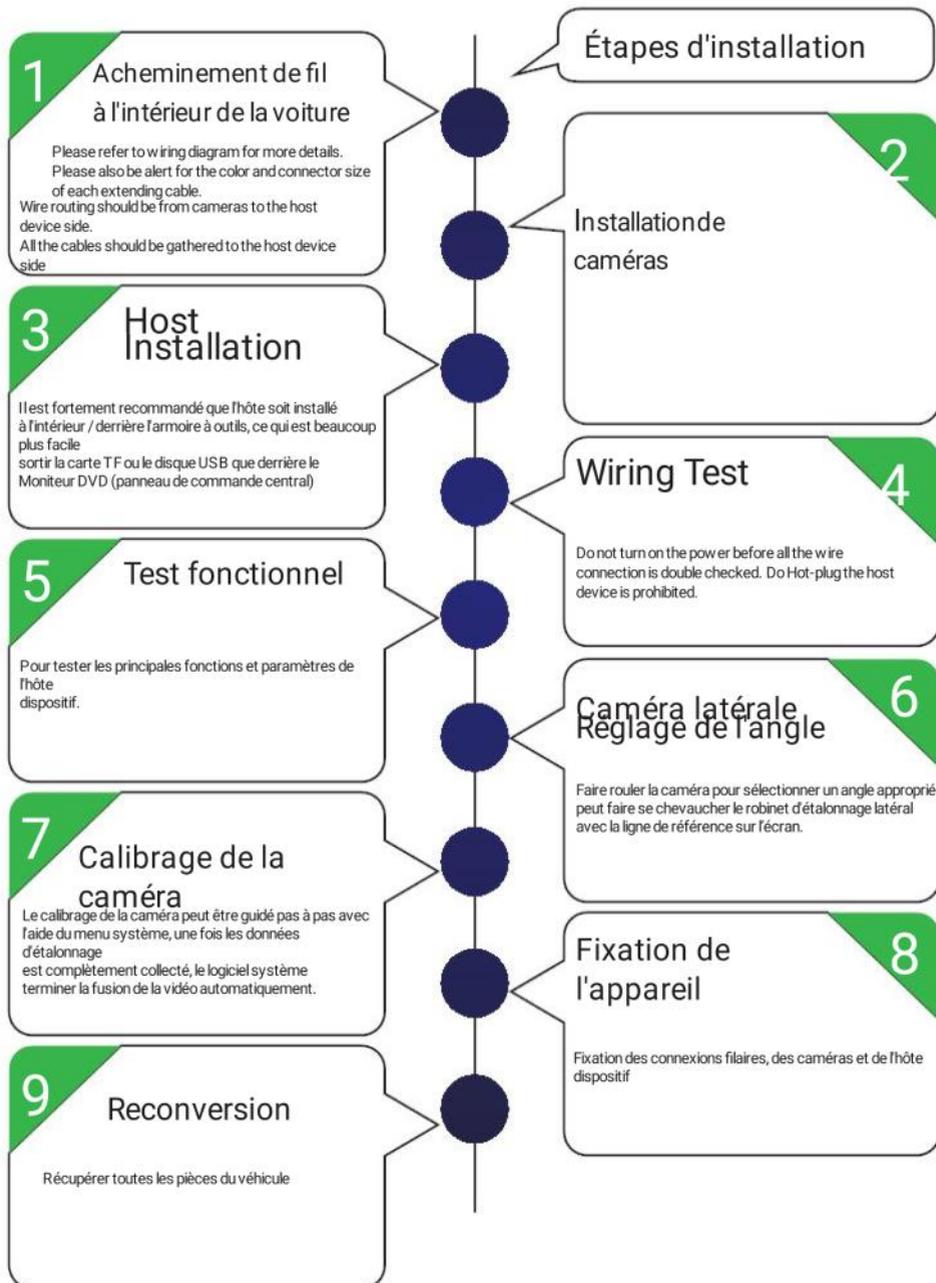
a.Surveillance du stationnement  
24h / 24

b.Extension du radar visuel

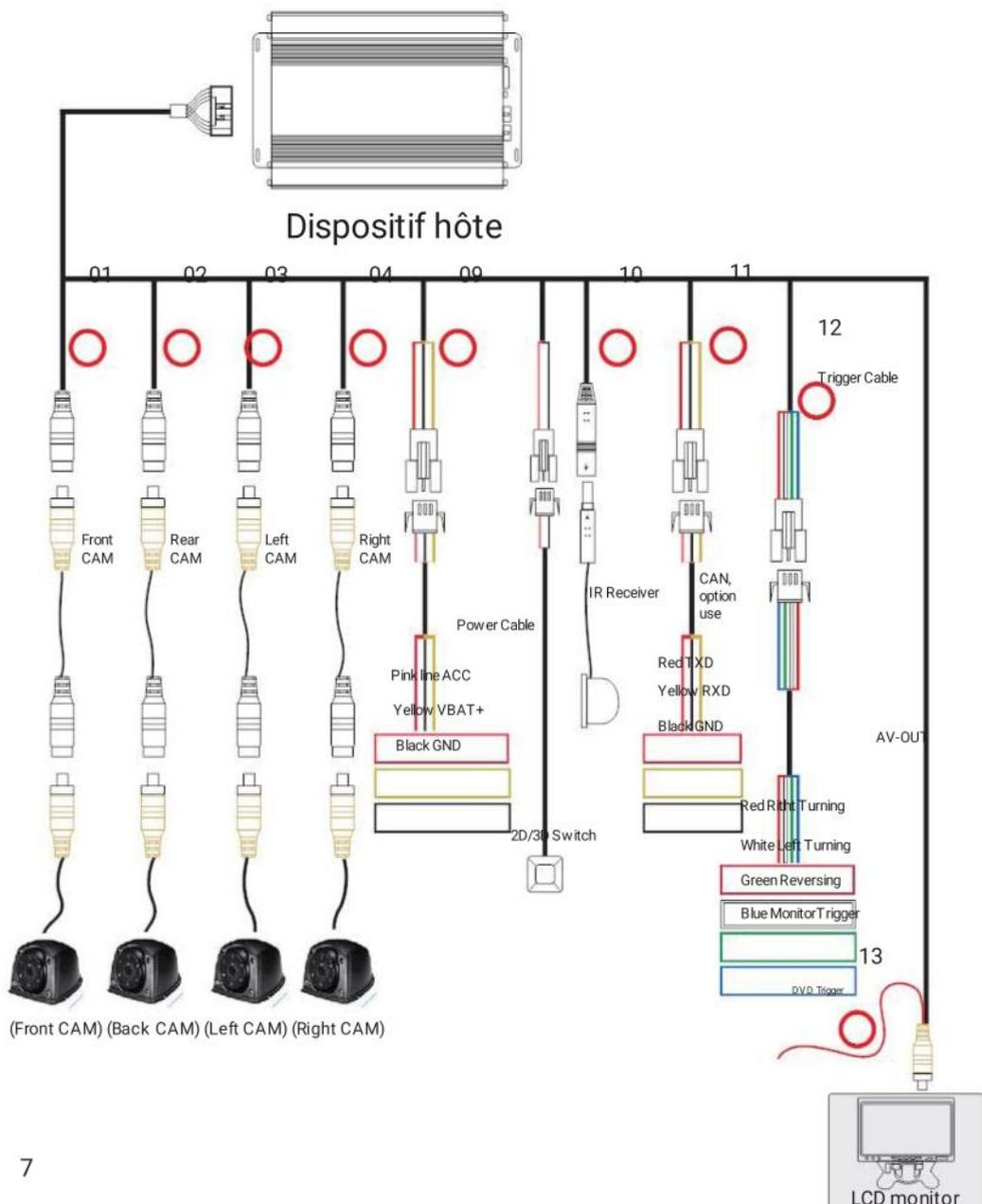
Remarque:

Ce manuel donne une description de base et générale des fonctionnalités du système, mais elle peut varier d'un modèle de produit à un autre et d'un cas d'application particulier. Veuillez consulter l'équipe de vente pour les spécifications détaillées avant de commander.

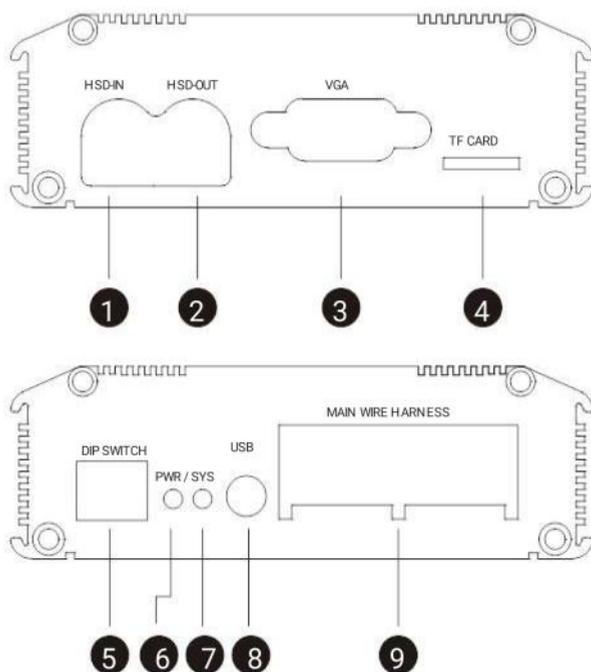
# Installation du matériel système



# Schéma de câblage



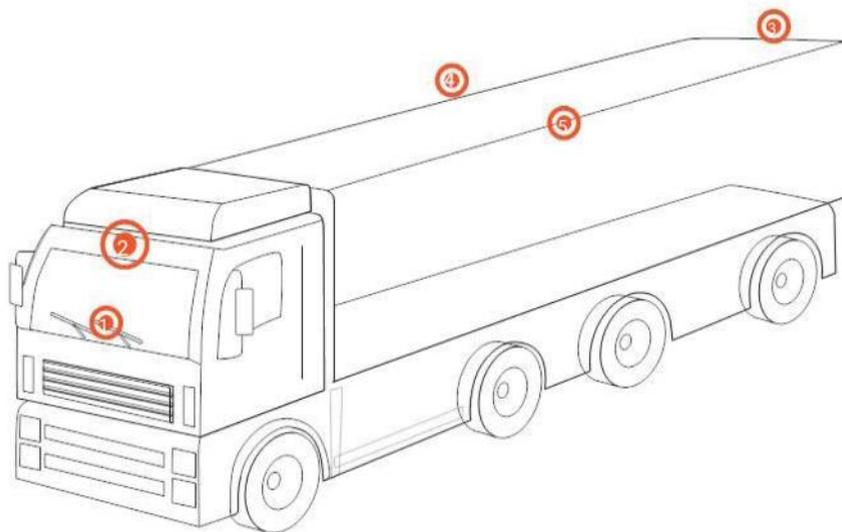
# Présentation du produit



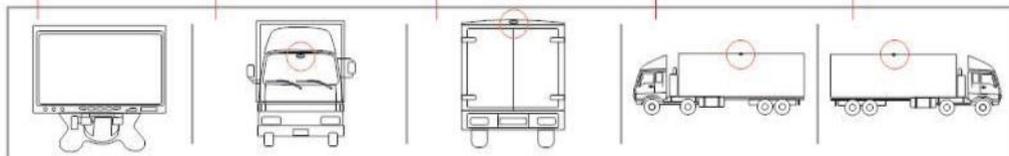
Nombre	Nom du port	Description du port
[1]	HSD-IN	Entrée de données LVDS haute vitesse
[2]	HSD-OUT	Sortie / boucle de données LVDS haute vitesse
[3]	VGA	Sortie vidéo VGA
[4]	TF CARD	Fente pour carte micro tf
[5]	DIP SWITCH	Interrupteur DIP
[6]	PWR	Indicateur d'état de l'alimentation
[7]	SYS	Indicateur d'état du système
[8]	USB	Slot pour l'enregistrement de stockage vidéo
[9]	MAIN WIRE HARNESS	Intégrer la prise de faisceau de câbles

# Emplacement des caméras pour les camions

Dessin en perspective

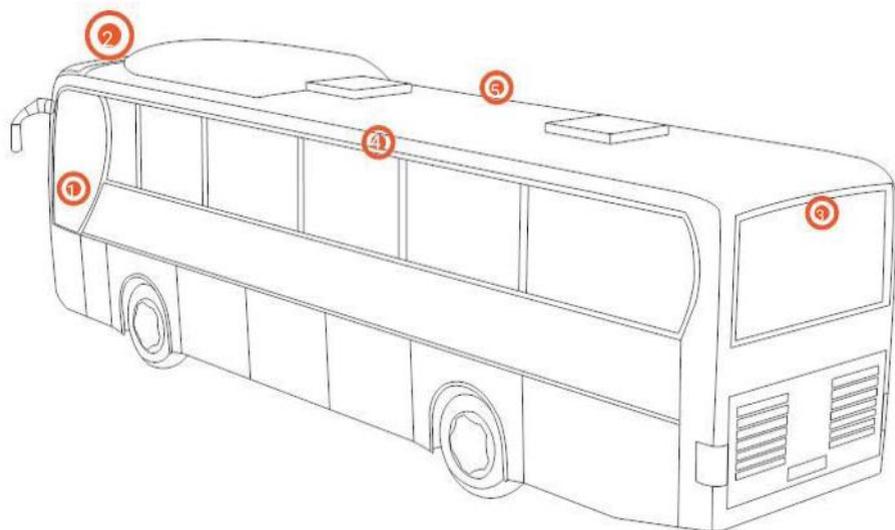


- 1 Écran LCD
- 2 Caméra frontale
- 3 Caméra arrière
- 4 Caméra gauche
- 5 Bon appareil photo

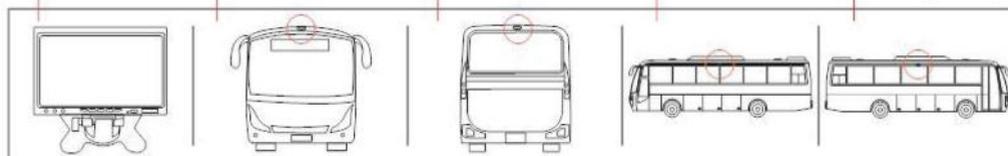


# Emplacement des caméras pour les bus

## Dessin en perspective



- 1 Écran LCD    2 Caméra frontale    3 Caméra arrière    4 Caméra gauche    5 Bon appareil photo



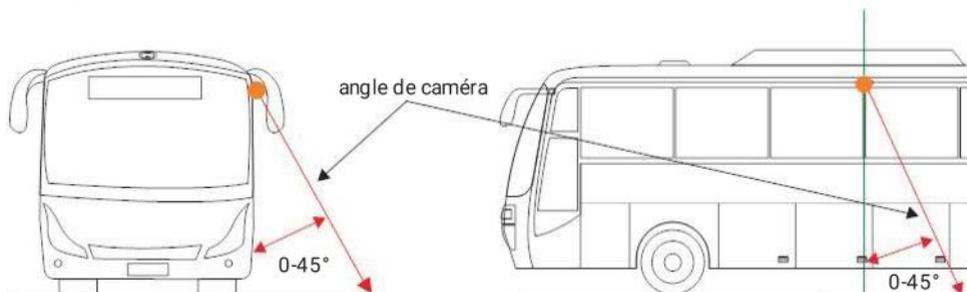
# Angle d'installation des caméras

## Pour les bus / camions

Veillez garder à l'esprit que choisir une position d'installation de la caméra appropriée pour obtenir autant de pixels que nécessaire possible tout en gardant la carrosserie du véhicule visible. L'axe optique de la caméra doit conserver un angle vertical de 45 degrés correspondant de manière appropriée à la carrosserie du véhicule. Pour les caméras et les autobus, il est fort

Il est recommandé d'installer toutes les caméras au milieu de chaque face supérieure, comme illustré ci-dessous:

### Angle d'installation de la caméra pour les bus

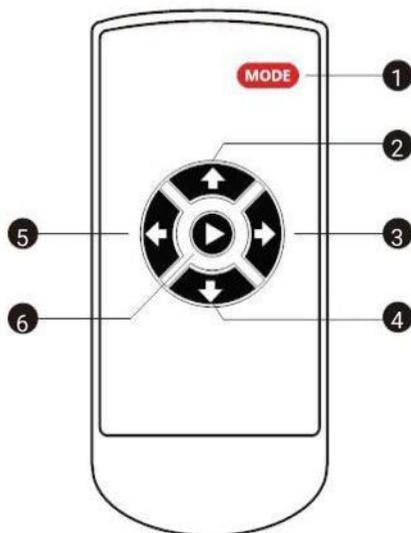


### Angle d'installation de la caméra pour les camions



# Introduction de la télécommande

## Dessin en perspective



Key Number	Description	Une fonction
[1]	MODE	Entrer dans le menu de réglage
[2]	UP	En mode 3D, appuyez longuement sur 2 secondes pour entrer en mode d'enregistrement 4 canaux À l'écran MENU, parcourez les icônes.
[3]	RIGHT	Dans le modèle SVM, appuyez longuement sur pour entrer en mode rotatif à droite 360
[4]	DOWN	In SVM mode, long press enter into reversing gear mode In menu setting, select next menu option
[5]	LEFT	In SVM model, long press enter into 360 rotatable mode
[6]	Confirm	Confirmer l'option sélectionnée

# Installation du périphérique hôte

## Étapes d'installation du périphérique hôte

**1.** Démontez le panneau de central unité de commande, et connectez le inverseur canal vidéo du moniteur LCD ou autre écran d'affichage (AV in).

**2.** L'installation de l'unité de contrôle hôte:

Mode IR: mettez le récepteur infrarouge en une bonne position.

**3.** Veuillez connecter l'anode du signal de rotation gauche / droite du fusible

boîtier pour héberger le faisceau de câbles, ou à partir de l'indicateur à diode de rotation latérale en sens inverse du côté de la caméra du câble en extension.

**4.** Connectez le câble d'alimentation à la pâte ligne fournisseur et connectez le fil attacher au périphérique hôte.

**5.** Réparer le périphérique hôte dans l'outil cabinet ou l'espace derrière la centrale  
Panneau de configuration

**6.** Connectez tous les câbles pour le tests de fonction et débogage à venir procédure, et assemblez le panneau retour à l'unité de contrôle.

# Calibrage de la caméra

## Réglage des paramètres de calibration



Tout d'abord, appuyez brièvement sur le bouton

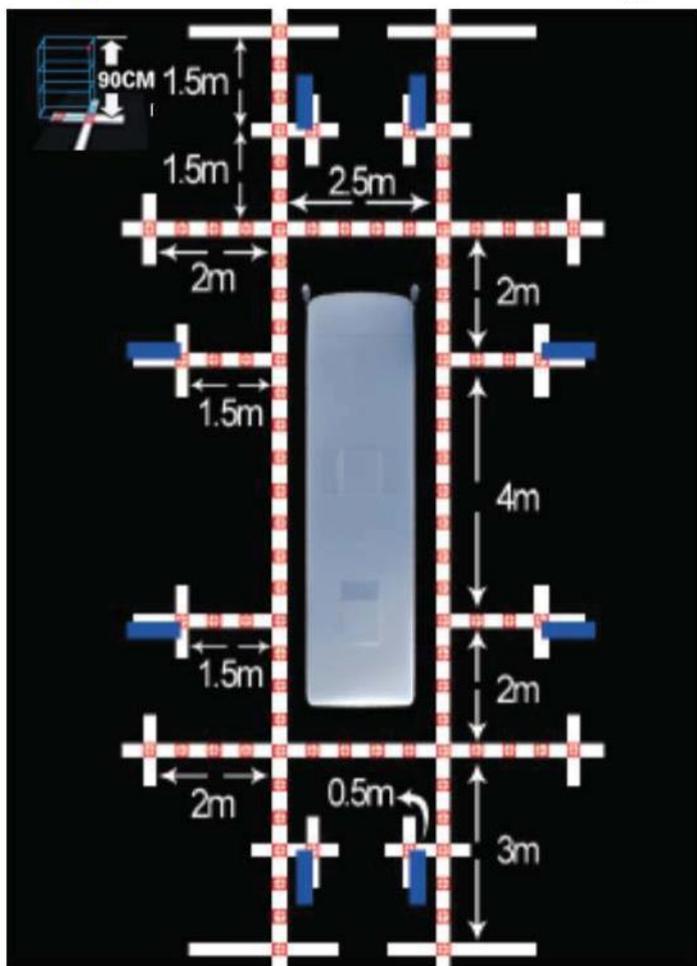
"MODE" sur la télécommande pour entrer dans les réglages du menu système.

Deuxièmement, veuillez sélectionner le bon taille de calibration pour le véhicule appliqué modèle, définissez la zone d'ombre et chaque l'étape du réglage de l'ombre est de 5 cm conservez-le par défaut si vous êtes pas sûr du type de capteur.

# Calibrage de la caméra pour les bus - S



Collage de ruban d'étalonnage



Remarque:

Comme le diagramme de menu montre, en collant le ruban d'étalonnage autour du véhicule.

S'il vous plaît se référer à la calibration images de différents véhicules modèles et tailles à sélectionner le bon pour l'appariement votre véhicule.

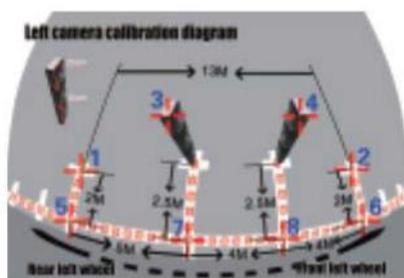
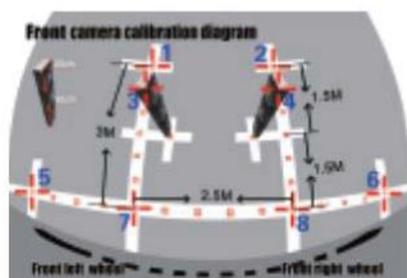
# Calibrage de la caméra pour les bus - S



## Marquage des points de calibration



Vous pouvez commencer à calibrer les quatre caméras une à une lorsque le curseur scintille. Déplacez le curseur aux emplacements correspondants à l'aide des boutons haut / bas / gauche / droite de la télécommande, puis appuyez sur le bouton «ok» pour marquer le point d'étalonnage actuel à l'écran, puis le menu système vous guidera vers le pixel d'étalonnage suivant. point par ordre de 1 à 8, veuillez voir l'emplacement et la séquence corrects des points d'étalonnage comme ci-dessous:



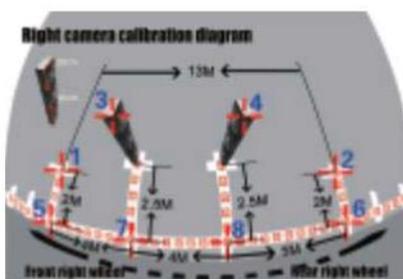
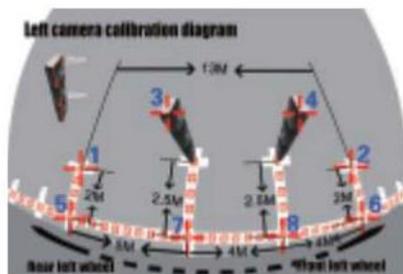
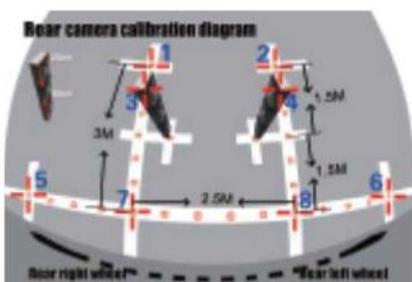
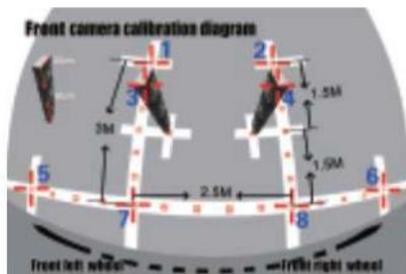
Appuyez sur le bouton rouge «Mode» pour passer à la sélection du point d'étalonnage précédent, si nécessaire.

Remarques: Les emplacements d'étalonnage du point de pixel d'étalonnage N ° 7 et du point de pixel d'étalonnage N ° 8 entre les caméras avant et arrière et les caméras latérales sont totalement différentes. Plus vous marquez de points de calibration précis, meilleure sera la fusion des images panoramiques..

# Calibrage de la caméra pour les bus - S

Placer la boîte d'emballage

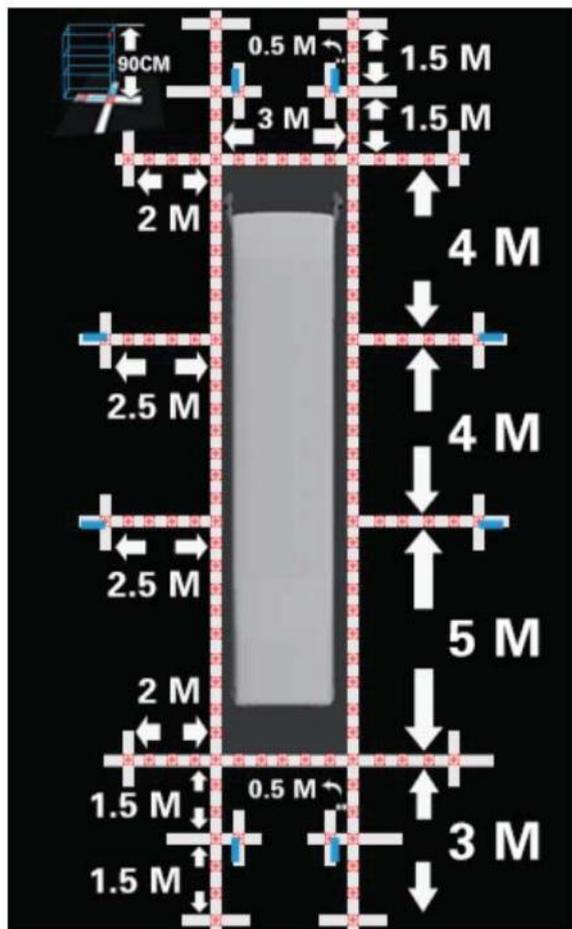
Il y a toujours 8 étalonnage points pour chaque caméra qui doivent être marqués dans le l'écran, le troisième point de pixel et quatrième point de calibration sont toujours des points spéciaux qui sont en fait le coin diagonal de la boîte d'emballage. L'emballage les boîtes peuvent être divisées en extérieur et intérieur de sorte que chaque boîte d'emballage peut être utilisé pour calibrage 1 caméra à chaque fois.



**Remarques:** Mettez les 3 cartons dans la bonne position séparément comme illustré ci-dessus. Vous pouvez aussi utiliser d'autres boîtes à la place comme objets de référence pour l'étalonnage, les dimensions requises de la boîte doivent être de 90 cm de hauteur.

# Calibrage de la caméra pour les bus - M

## Collage de ruban d'étalonnage



Remarque:

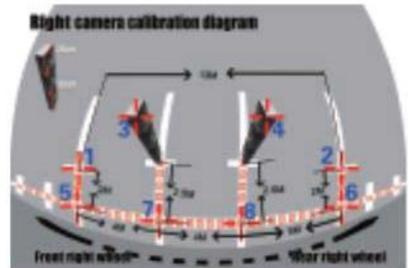
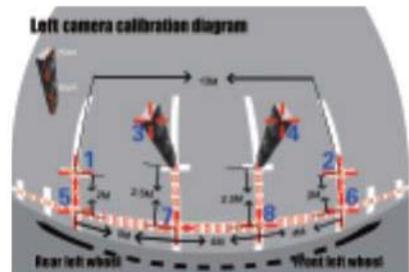
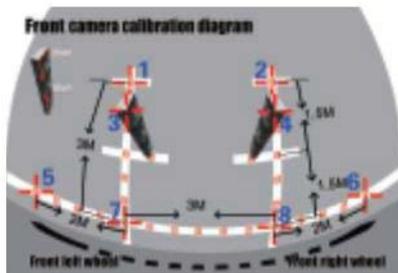
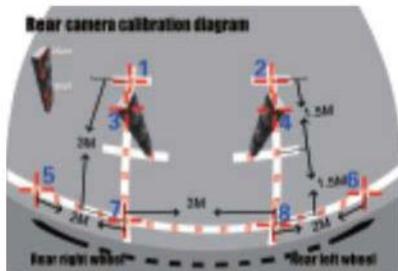
Comme le diagramme de menu montre, en collant le ruban d'étalonnage autour le véhicule.

S'il vous plaît se référer à la calibration images de différents véhicules modèles et tailles à sélectionner le bon pour l'appariement votre véhicule.

# Calibrage de la caméra pour les bus - M

Placer la boîte d'emballage

Il y a toujours 8 étalonnage points pour chaque caméra qui doivent être marqués dans l'écran, le troisième point de pixel et quatrième point de calibration sont toujours des points spéciaux qui sont en fait le coin diagonal de la boîte d'emballage. L'emballage les boîtes peuvent être divisées en extérieur et intérieur de sorte que chaque boîte d'emballage peut être utilisé pour calibrage 1 caméra à chaque fois.



Remarques: Mettre le 3 emballage cases dans la bonne position séparément comme les images ci-dessus illustré. Vous pouvez aussi utiliser d'autres cases à la place comme objets de référence d'étalonnage, les exigences de dimension de la boîte doit mesurer 90cm de hauteur

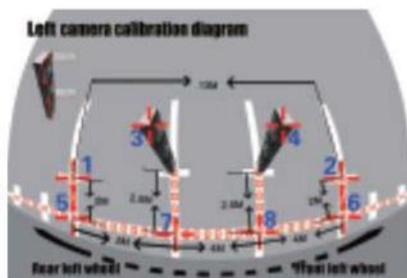
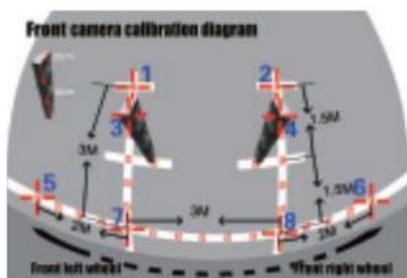
# Calibrage de la caméra pour les bus - M



## Marquage des points de calibration



Vous pouvez commencer à calibrer les quatre caméras une à une lorsque le curseur scintille. Déplacez le curseur aux emplacements correspondants à l'aide des boutons haut / bas / gauche / droite de la télécommande, puis appuyez sur le bouton «ok» pour marquer le point d'étalonnage actuel à l'écran, puis le menu système vous guidera vers le pixel d'étalonnage suivant. point par ordre de 1 à 8, veuillez voir l'emplacement et la séquence corrects des points d'étalonnage comme ci-dessous:

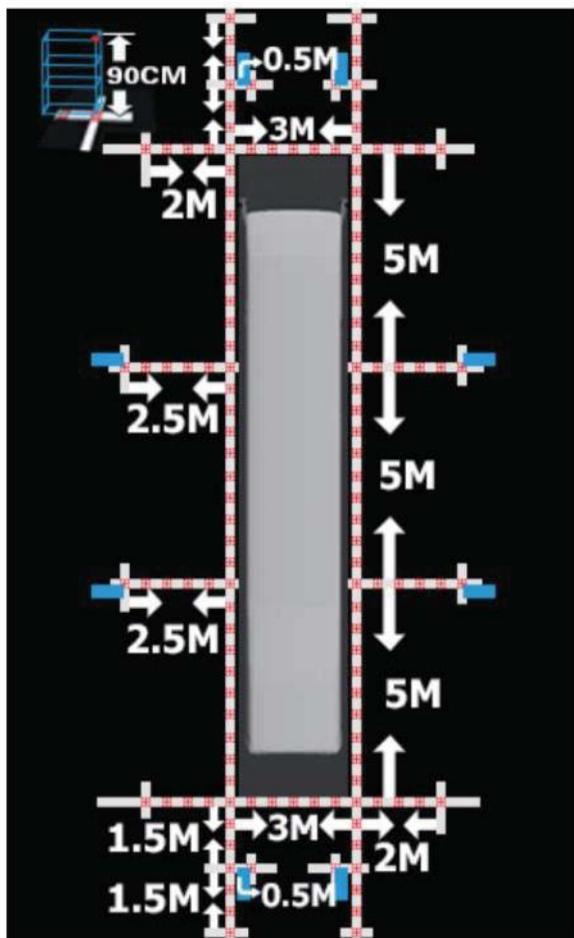


Appuyez sur le bouton rouge «Mode» pour passer à la sélection du point d'étalonnage précédent, si nécessaire..

Remarques: Les emplacements d'étalonnage du point de pixel d'étalonnage N ° 7 et No.8 point de pixel d'étalonnage entre les caméras avant et arrière et les caméras latérales sont totalement différentes. Plus vous marquez de points de calibrage précis, meilleure sera la fusion des images panoramiques.

# Calibrage de la caméra pour les bus - L

Collage de ruban d'étalonnage



Note:

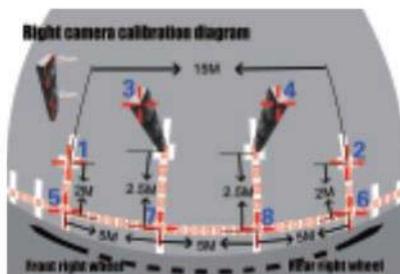
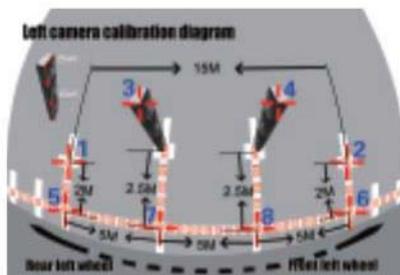
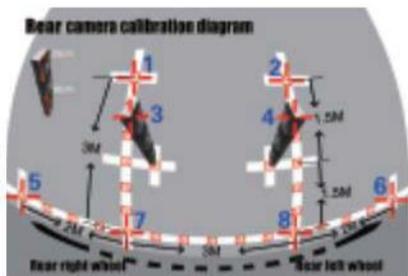
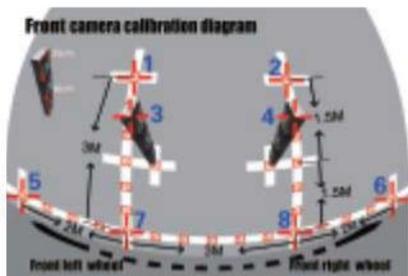
As the menu diagram shows, pasting the calibration tape around the vehicle.

Please refer to the calibration pictures of different vehicle models and sizes to select the correct one for matching your vehicle.

# Calibrage de la caméra pour les bus - L

## Placer la boîte d'emballage

Il y a toujours 8 étalonnage points pour chaque caméra qui doivent être marqués dans le l'écran, le troisième point de pixel et quatrième point de calibration sont toujours des points spéciaux qui sont en fait le coin diagonal de la boîte d'emballage. L'emballage les boîtes peuvent être divisées en extérieur et intérieur de sorte que chaque boîte d'emballage peut être utilisé pour calibrage 1 caméra à chaque fois.



Remarques: Mettez les 3 cartons dans la bonne position séparément comme illustré ci-dessus. Vous pouvez aussi utiliser d'autres boîtes à la place comme objets de référence pour l'étalonnage, la dimension requise de la boîte doit être de 90 cm de hauteur.

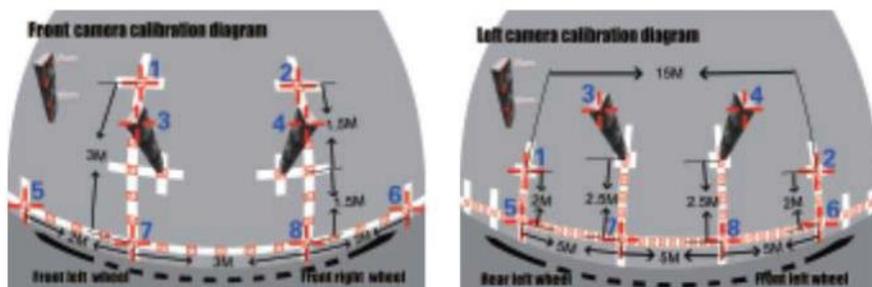
# Calibrage de la caméra pour les bus - L



## Marquage des points de calibration



Vous pouvez commencer à calibrer les quatre caméras une à une lorsque le curseur scintille. Déplacez le curseur aux emplacements correspondants à l'aide des boutons haut / bas / gauche / droite de la télécommande, puis appuyez sur le bouton «ok» pour marquer le point d'étalonnage actuel à l'écran, puis le menu système vous guidera vers le pixel d'étalonnage suivant. point par ordre de 1 à 8, veuillez voir l'emplacement et la séquence corrects des points d'étalonnage comme ci-dessous:



Appuyez sur le bouton rouge «Mode» pour passer à la sélection du point d'étalonnage précédent, si nécessaire..

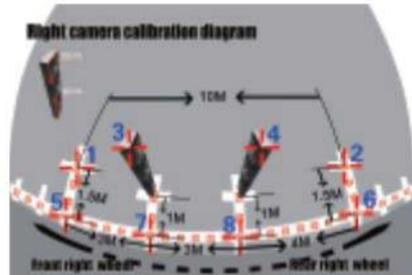
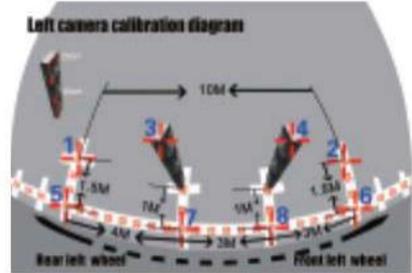
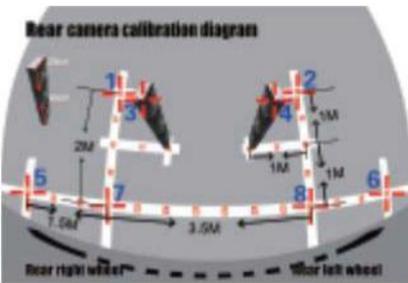
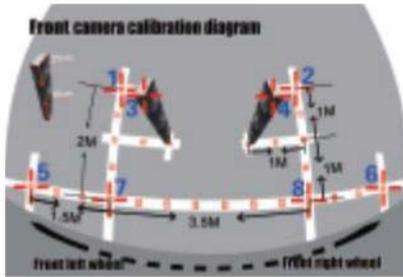
Remarques: Les emplacements d'étalonnage du point de pixel d'étalonnage N ° 7 et No.8 point de pixel d'étalonnage entre les caméras avant et arrière et le les caméras latérales sont totalement différentes. Plus vous marquez de points de calibrage précis, meilleure sera la fusion des images panoramiques



# Calibrage de la caméra pour les camions

## Placer la boîte d'emballage

Il y a toujours 8 étalonnage points pour chaque caméra qui doivent être marqués dans le écran, le troisième point de pixel et quatrième point de calibration sont toujours des points spéciaux qui sont en fait le coin diagonal de la boîte d'emballage. L'emballage les boîtes peuvent être divisées en extérieur et intérieur de sorte que chaque boîte d'emballage peut être utilisé pour étalonnage 1 caméra chaque fois.

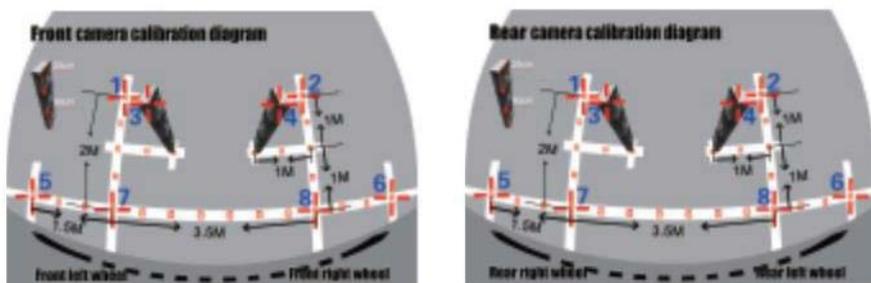


Remarques: Mettre le 3 emballage cases dans la bonne position séparément comme les images ci-dessus illustré. Vous pouvez aussi utiliser d'autres cases à la place comme objets de référence d'étalonnage, les exigences de dimension de la boîte doit avoir une hauteur de 90 cm.

# Calibrage de la caméra pour les camions

## Marquage des points de calibration

Vous pouvez commencer à calibrer les quatre caméras une à une lorsque le curseur scintille. Déplacez le curseur aux emplacements correspondants à l'aide des boutons haut / bas / gauche / droite de la télécommande, puis appuyez sur le bouton «ok» pour marquer le point d'étalonnage actuel à l'écran, puis le menu système vous guidera vers le pixel d'étalonnage suivant. point par ordre de 1 à 8, veuillez voir l'emplacement et la séquence corrects des points d'étalonnage comme ci-dessous:



Appuyez sur le bouton rouge «Mode» pour passer à la sélection du point d'étalonnage précédent, si nécessaire..

Remarques: Les emplacements d'étalonnage du point de pixel d'étalonnage N ° 7 et No.8 point de pixel d'étalonnage entre les caméras avant et arrière et les caméras latérales sont totalement différentes. Plus vous marquez de points de calibrage précis, meilleure sera la fusion des images panoramiques

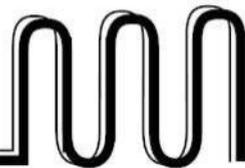
# Calibrage de la caméra

## Fusion de calcul



Appuyez sur «OK» pour lancer la fusion d'images..  
ne pas éteindre pendant cette opération,  
Le système redémarre  
automatiquement après  
fusion d'images terminée.

# Paramètres utilisateur



## Mode d'affichage plein écran 3D

 Plein écran 



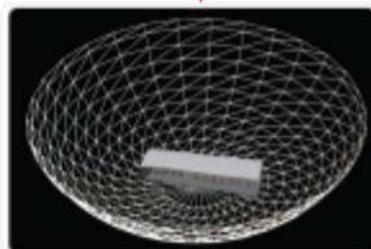
Vue par défaut

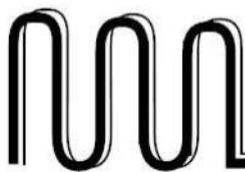


Vue inversée

Vue de droite  
Signal de  
Tournage)

Vue de  
gauche  
(Signal de  
Tournage)





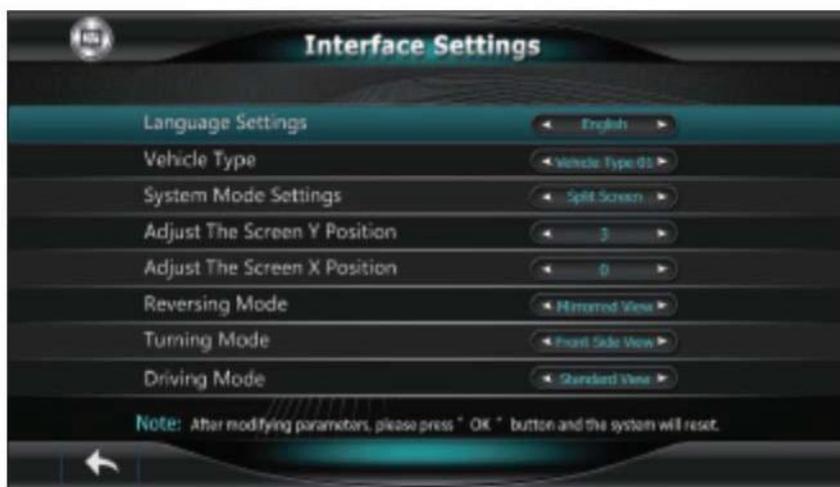
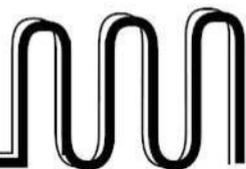
# Paramètres de fonction

## Paramètres Réglage et description du menu

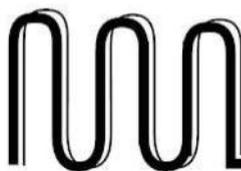


Élément du menu	Options de liste	La description
Turn Signal Wakeup	ON / OFF	Turning Signal is optional after engine is fired, this option is a global switch for left and right turning indicator, when this option is set to ON, when the turning event is triggered, the SVM system will response to this event, and vice, versa.
Activate Turn Signal	ON / OFF	When the SVM is going to standby mode, this option is use to control whether the SVM system can be activated through turning signals.
Emergency Blinker Wakeup	ON / OFF	When the SVM is going to standby mode, this option is use to control whether the SVM system can be activated from Emergency Blinker, and you can also use Emergency Blinker to set it back to standby mode again when this option is set to ON.
High Beam Function	ON / OFF	Just like the turning signal, high beam signal is useful to toggle the free-eye point and change the view angle for surround safety.
3D Dynamic Angle Function	ON / OFF	Set static or dynamic angle switching when response to trigger event.
Top View	ON / OFF	
Vitual Wing Mirror	ON / OFF	
Side CAM PIP	ON / OFF	

# Paramètres d'interface



Élément du menu	Options de liste	La description
Paramètres de langue	Anglais/ Chinois simplifié	Définissez une langue d'interface utilisateur différente.
Réglage de la marque du véhicule	Type de véhicule 1 .. 3	Définir le modèle de voiture 3D.
Réglage du mode système	Plein écran	Définir plein écran / écran partagé pour différents mode d'affichage.
Ajuster l'écran Position Y	-9 ~ +9 Pixel	Écran TCON porche horizontal et contrôle de porche arrière.
Ajuster l'écran Position Y	-9 ~ +9 Pixel	Écran de porche vertical TCON et contrôle de porche arrière.
15/5000 Mode d'inversion	Mirrored View	Définir un angle de vue différent lorsque renversant
Mode tournage	Vue de côté	Définir un angle de vue différent en tournant
Mode de conduite	Vue générale	Définir un angle de vue différent lors de la conduite

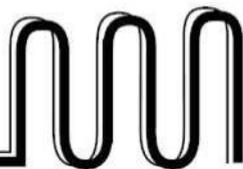


# Améliorer & Restaurer



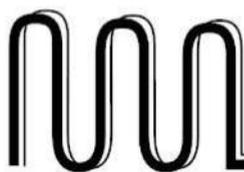
Élément du menu	Options de liste	La description
Restauration du système	Défaut/ Préférence de l'utilisateur	La valeur par défaut n'est pas fonctionnelle à ce moment-là et choisissez l'utilisateur. préférence pour restaurer les préférences de l'utilisateur en termes de paramètres vidéo / vidéo.
Options de mise à niveau	Upgrade 3D Mode	configurations de Dow etc.
Information sur la version	SW.6030.R2.14	Utilisation de ce menu pour manipuler avec des données UI / Calibration / Applications.
		Vérifiez la version du matériel / du micrologiciel / du logiciel.

# Autres réglages



Élément du menu	Options de liste	La description
Clignotant de danger Durée de déclenchement	1Min/3Min/5Min/ 3S/5S/30S/	Comme le système peut être activé via clignotant d'urgence externe, vous pouvez également régler la durée, mais n'oubliez pas d'activer le Activation d'urgence du clignotant en premier dans Menu Paramètres de fonction.
Retard d'affichage	30S/1Min/ 3Min/5Min/	L'option est utilisée pour régler le délai pour générer signal d'indication d'inversion pour informer le multimédia surveiller que la vidéo d'entrée est prête.
Délai de déclenchement	30S/1Min/ 3Min/5Min/	Cette option est utilisée pour définir la latence totale sur répondre à l'événement de relâchement du signal de virage.
Inverser / tourner Durée de déclenchement	30S/1Min/ 3Min/5Min/	Définir la durée «ON» pour le moniteur après le réveil en inversant / tournant le signal.
Surveillance de stationnement	Disable	Définissez un mode de surveillance différent après le stationnement.

Définissez un mode de surveillance différent après le stationnement.



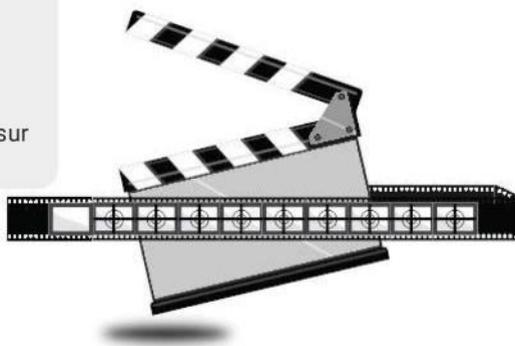
# Paramètres vidéo

Menu Item	List Options	Description
Saturation	-9~ +9	Adjust input video saturation
Brightness	-.~ +9	Adjust input video brightness
Contrast	-9~ +9	Adjust input video contrast
Sharpness	-9~ +9	Adjust input video sharpness

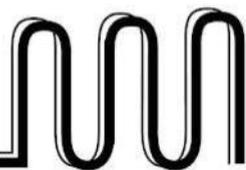


## Fonctions d'enregistrement vidéo

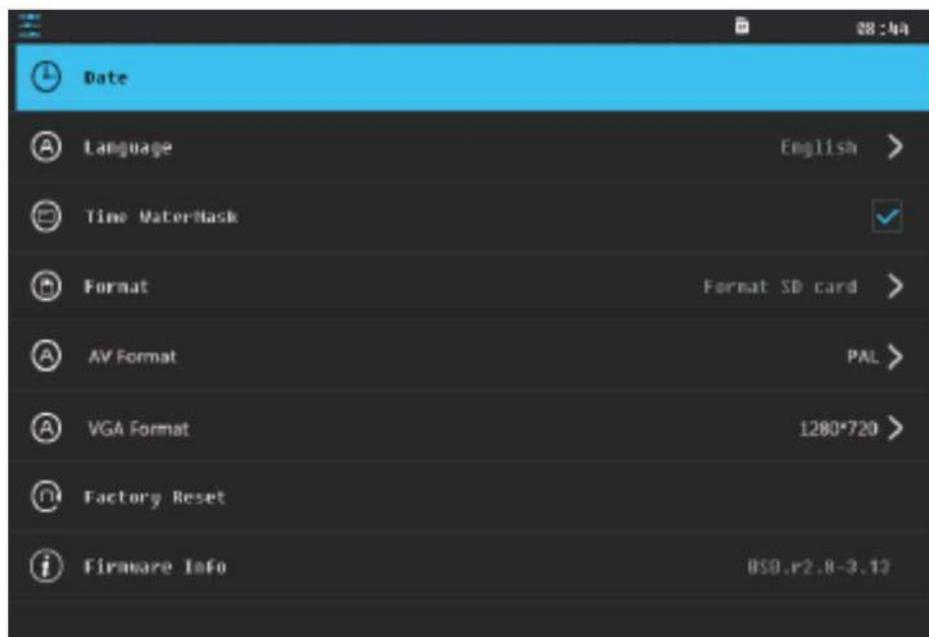
1. Appuyez longuement sur le bouton «Mode» pour passer à menu du système d'enregistrement
  2. Appuyez sur le bouton "OK" pour arrêter le courant enregistrement
  3. Utilisation du bouton "Haut / Bas" pour naviguer entre les fichiers enregistrés selon la date et chronologie
  4. Appuyez à nouveau sur le bouton «OK» si le l'enregistrement du fichier est celui que vous voulez
- à la lecture, et vous pouvez agrandir l'un des 4 caméras en mode plein écran en appuyant sur Bouton gauche / droite / haut / bas.



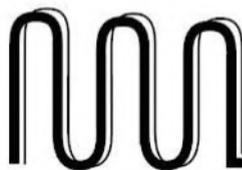
# Menu d'enregistrement



## Paramètres de base

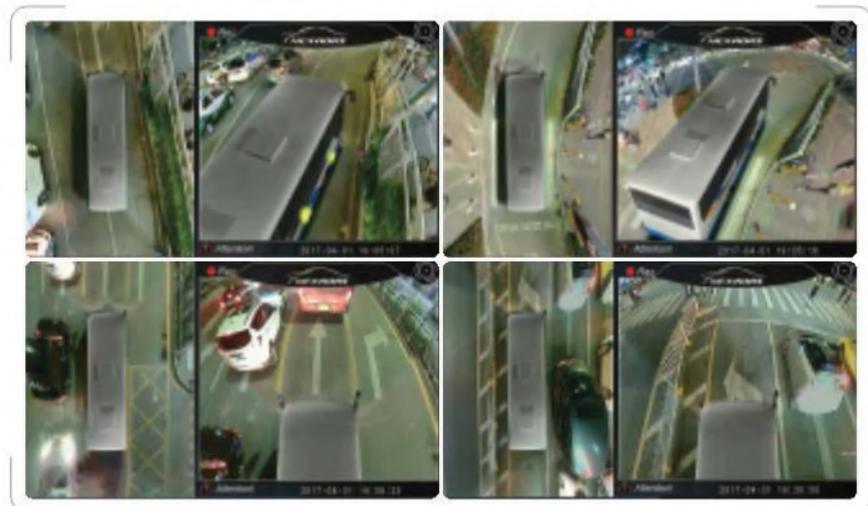


Élément du menu	Options de liste	La description
Date		Changer l'heure du système
Language	English/Chinese	
Time Watermark	ON/OFF	
Format		Formater la carte TF ou le disque USB
Factory Reset		
Firmware Info		

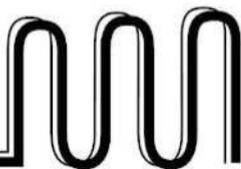


# Mode d'affichage 3D Dynamic View

Plus exemple

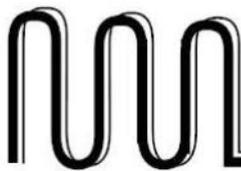


# Liste de colisage



## Liste de colisage

	Host		Main Wire Harness	<b>Remarque :</b> La configuration peut générer des différences en raison de différents véhicules taille ou produit icle modèle	
	Front Camera		Front Extend Cable		
	Rear Camera		Rear Extend Cable		
	Left Camera		Left Extend Cable		
	Right Camera		Right Extend Cable		
	Remote Controller		IR Receiver		Calibration Tape



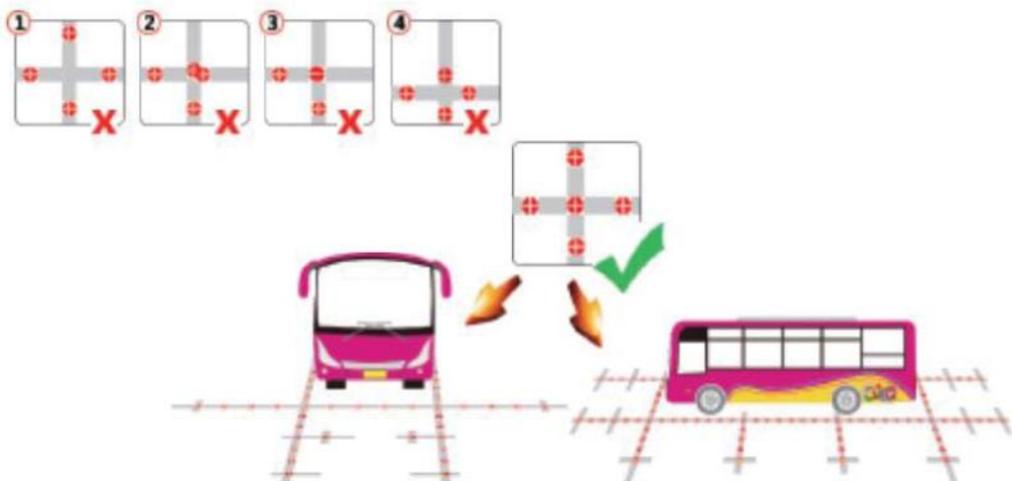
# spécification

## Fiche technique

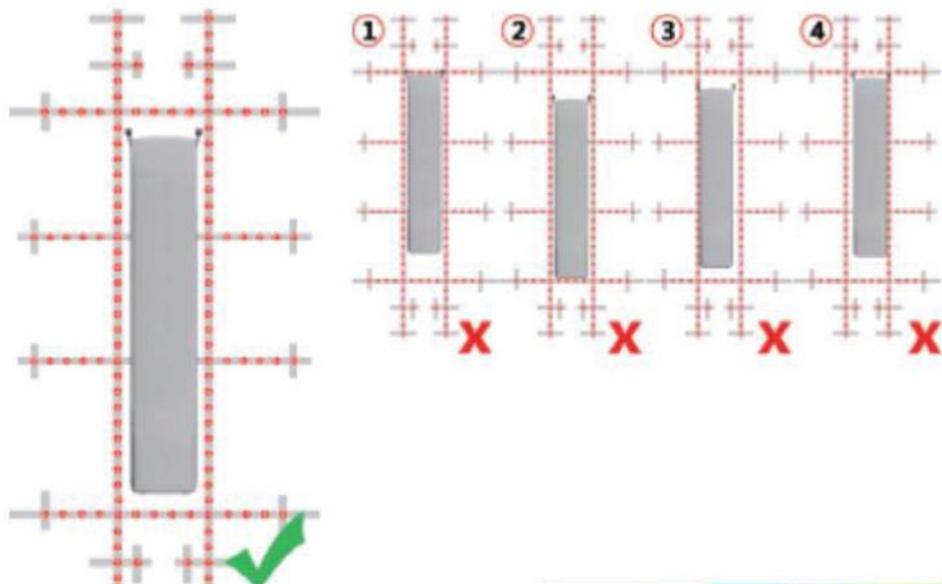
Type	spécification	
Vidéo	Video Interface	Mini plug connector
	Input / Output Impedance	75Ω AHD
	Amplitude	Typical 1Vpp, 1.2Vpp Maximum
	Bandwidth	27MHz
	Sampling Frequency	74.25MHz
	DP(Differential Phase)	<0.8°TYP
	DG(Differential Gain)	<3%TYP
	SNR	70dB
Indicator Lamp /Blinker	High beam	Optional
	Left/Right Turning Blinker	Yes
	Reversing Lamp	Yes
G-sensor	BM250E	Bosch
Compression	Algorithm	H.264 Baseline@L3.1
	Resolution	1920*1080@15fps
	Bitrates	5Mbps , 3Gbyte/Hour
	Recording Media	USB Disk(High Priority)/TF
Disk Capacity	TF CARD	32G SDIO3.0/SDIO2.0
	USB Disk	256G USB2.0
Power Consumption	4-CH DVR + SVM mode	550mA
	4-CH DVR mode	550mA
	Sleep Mode	<10mA
Dimension	L*W*H	134*100*30mm(Host Metal box)
Weight		220g
Environments	Normal Working	-20°C~+85°C
	Storage	-40°C~+105°C
	Relative Humidity	0~95%
Voltage Tolerance	Working Voltage	9.5V~36V

# FAQ

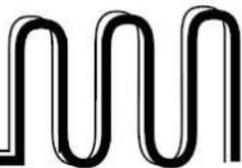
## Coller la bande d'étalonnage Trouble 1



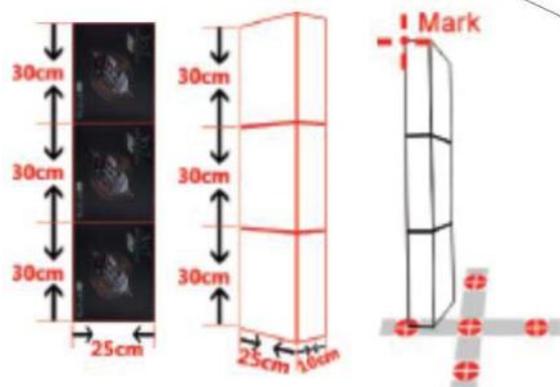
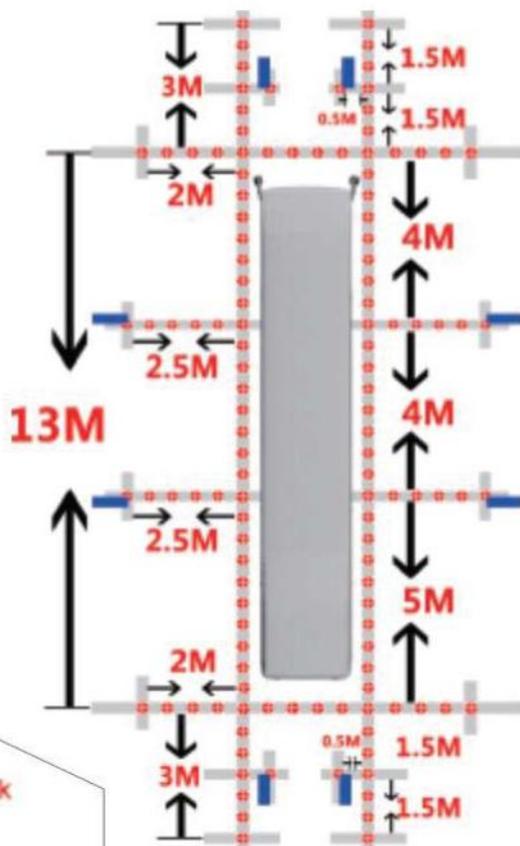
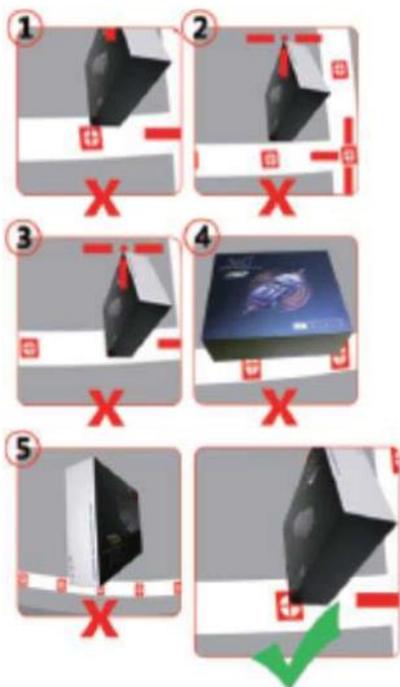
## Parking de véhicules Trouble 2



# FAQ



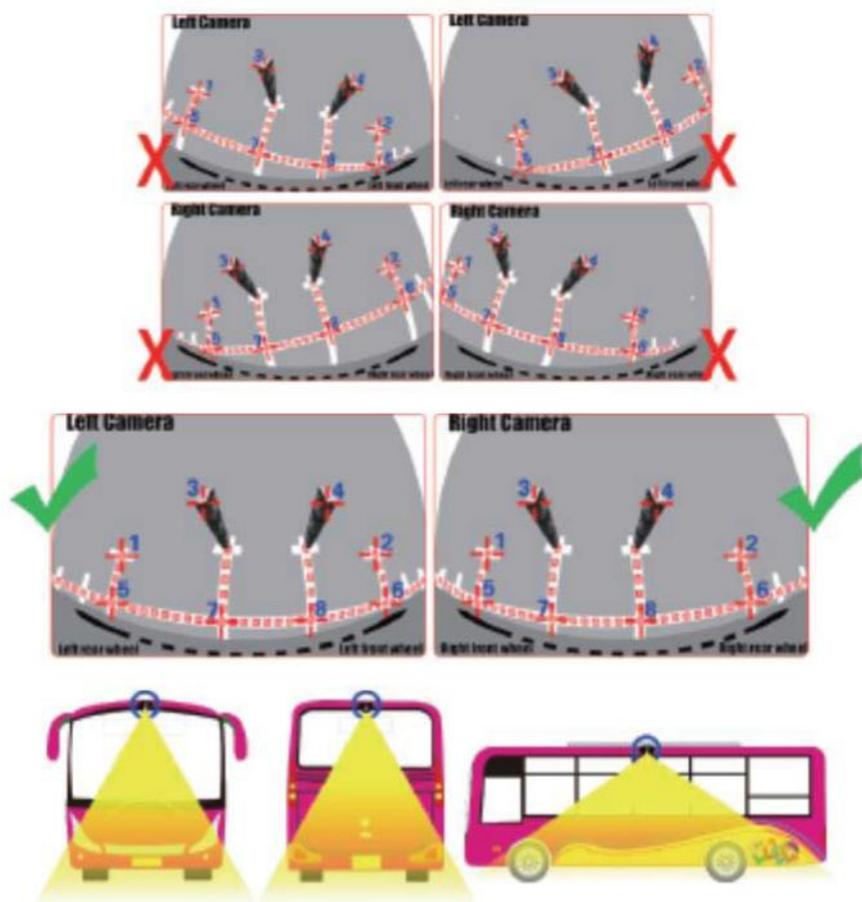
## Trouble 3 Put the gift boxes



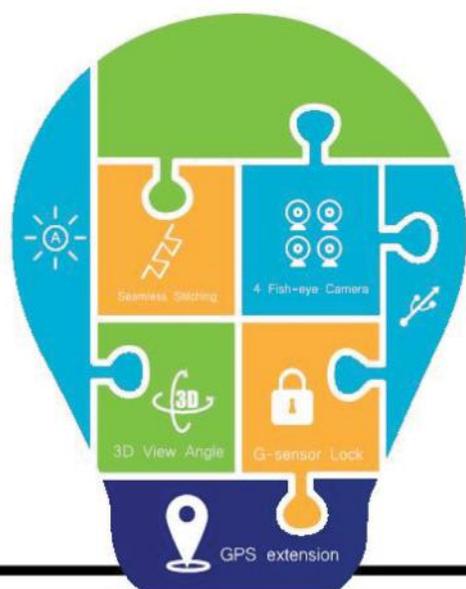
# FAQ

Réglage de l'angle de la caméra et marquage des points de calibration

Trouble 4



L'axe de la caméra doit conserver un angle de visée de  $45^\circ$  de manière appropriée avec carrosserie du véhicule. à l'aide de la fenêtre de prévisualisation guidée fournie dans le menu du logiciel système, veillez à garder la bande adhésive de cablage entière et les 8 points de calibration visibles tout en conservant le plus de pixels possible.



# Systeme de surveillance Surround View

